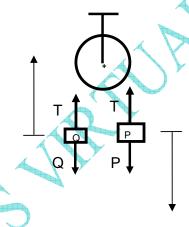
Dos pesos, P y Q, P>Q, están atados a los extremos de una cuerda inextensible y sin peso, contenida en un plano vertical y guiados por una polea de masa despreciable. Hállese:

- 1) Ecuación del movimiento de P suponiendo que parte del reposo.
- 2) Velocidad de P cuando ha recorrido una distancia h.
- 3) Tensión de la cuerda.
- 4) Ecuaciones de movimiento de P cuando la polea se desplaza hacia arriba con aceleración constante a<sub>1</sub>
- 5) Tensión en este caso.



1) Realizamos el diagrama de fuerzas:



Elegimos dos sistemas de referencia con orientaciones diferentes, uno para cada partícula. Escribimos las ecuaciones de Newton de las dos partículas en sus respectivos sistemas de referencia y las integramos. Sea s la distancia que sube una masa y la distancia que baja la otra. La ligadura que establece la polea es que lo mismo que sube una masa baja la otra, esto hace que sus velocidades sean iguales y lo mismo se puede decir de las aceleraciones:  $a_Q=a_P$ . Tal y como se eligieron los sistemas de referencia las aceleraciones de las dos masas son las dos positivas o las dos negativas.

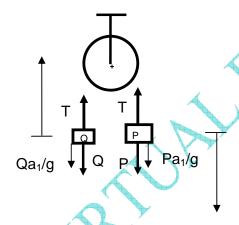
$$\begin{vmatrix}
P - T &= \frac{P}{g} a \\
T - Q &= \frac{Q}{g} a
\end{vmatrix} \Rightarrow a = \frac{P - Q}{P + Q} g \Rightarrow v = \frac{P - Q}{P + Q} g t \Rightarrow s = \frac{1}{2} \cdot \frac{P - Q}{P + Q} g t^{2}$$

2) Eliminamos de las ecuaciones anteriores el tiempo (en este caso s=h). No olvidemos que se trata de un movimiento rectilíneo y uniforme.

$$v = \sqrt{2ah} \implies v = \sqrt{2 \frac{P - Q}{P + Q} g h}$$

3) 
$$T = P - \frac{P}{g}a \implies T = P\left(1 - \frac{a}{g}\right) \implies T = \frac{2PQ}{P + Q}$$

La polea se desplaza ahora hacia arriba con aceleración a<sub>1</sub>. Los sistemas de referencias antes dibujados tienen también esa aceleración, por tanto, en ellos aparecen fuerzas de inercia. El diagrama de fuerzas sería ahora:



$$P-T + \frac{P}{g} a_{1} = \frac{P}{g} a'$$

$$T-Q-\frac{Q}{g} a_{1} = \frac{Q}{g} a'$$

$$\Rightarrow P-Q = \frac{P+Q}{g} a' - \frac{P-Q}{g} a_{1} \Rightarrow a' = \frac{P-Q}{P+Q} (g+a_{1})$$

Integramos nuevamente:

$$s' = \frac{1}{2} \cdot \frac{P - Q}{P + Q} (g + a_1) t^2$$

<sub>5)</sub> 
$$T = P - \frac{P}{g}(a' - a_1) \Rightarrow T = \frac{2PQ}{P + Q} \cdot \frac{a_1 + g}{g}$$