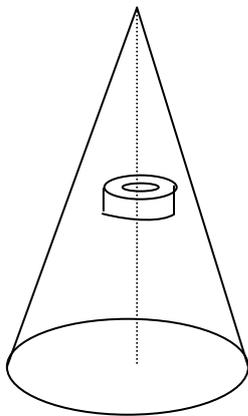


Momento de inercia de un cono de radio R , altura H masa M respecto a su centro de gravedad

El volumen del cono es $V = \frac{1}{3}\pi R^2 H$ y su masa $M = \frac{1}{3}\rho\pi R^2 H$

Consideramos un sistema de referencia tal que su eje de revolución es el eje OZ , y la base es el plano XOY .

El momento de inercia respecto al centro de gravedad es la suma del momento de inercia respecto al eje GZ y el momento de inercia respecto al plano perpendicular (XGY) que pasa por él.



El momento de inercia respecto al eje GZ es $I_{GZ} = \iiint r^2 dm$; consideramos un elemento diferencial de volumen $dV = 2\pi r dz dr$, situado a una distancia r del eje GZ . Es un cilindro hueco de radio interior r , radio exterior $r+dr$ y altura dz , por lo que la masa es $dm = \rho 2\pi r dz dr$. La distancia z varía entre 0 (en la base) y H (en el vértice) y la distancia r varía entre 0 (en el eje) y R . El momento de inercia respecto a GZ es

$$I_{GZ} = \iiint r^2 dm = \iiint r^2 \rho 2\pi r dr dz = \rho 2\pi \iint zr^3 dr$$

variable, dependiendo de r , $z = \left(1 - \frac{r}{R}\right)H$, por tanto

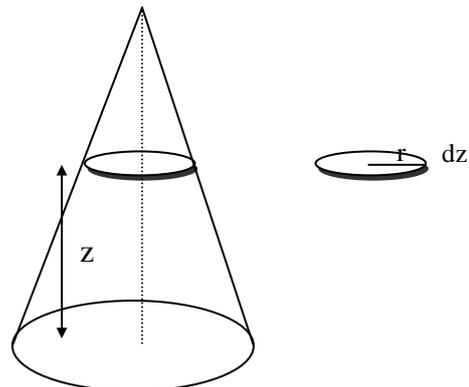
$$I_{GZ} = \rho 2\pi H \int \left(r^3 - \frac{r^4}{R}\right) dr = 2\pi \rho H \left[\frac{R^4}{4} - \frac{R^5}{5R}\right] = \rho \pi H \frac{R^4}{10} = \left(\frac{\rho \pi H R^2}{3}\right) \frac{3}{10} R^2 = \frac{3}{10} MR^2$$

Aplicando el teorema de Steiner, el momento de inercia respecto al plano que pasa por el centro de gravedad (XGY) es igual al momento de inercia respecto a un plano paralelo a él, que pasa por la base, menos la masa por el cuadrado de la distancia que separa ambos planos (el centro de gravedad se encuentra a $H/4$ de la base).

El momento de inercia respecto al plano que pasa por la base del cono es $I_{base} = \iiint z^2 dm$

Elegimos un elemento diferencial de volumen, que es un cilindro de radio r , situado a una distancia z de la base. Su masa es $dm = \rho \pi r^2 dz$, siendo

$$r = \frac{R}{H}(H - z). \text{ Por tanto } r^2 = \frac{R^2}{H^2}(H^2 + z^2 - 2zH)$$



Por tanto el momento de inercia respecto a la base es

$$I_{base} = \rho\pi \frac{R^2}{H^2} \int_0^H (H^2 z^2 + z^4 - 2Hz^3) dz = \frac{\rho\pi R^2}{H^2} \left[\frac{H^2 H^3}{3} + \frac{H^5}{5} - 2H \frac{H^4}{4} \right] = \frac{1}{30} \rho\pi R^2 H^3 =$$
$$= \left(\frac{1}{3} \rho\pi R^2 H \right) \frac{1}{10} H^2 = \frac{1}{10} MH^2 = I_{xOY}$$

El momento de inercia respecto al plano paralelo que pasa por el centro de gravedad es, aplicando el teorema de Steiner

$$I_{xGY} = \frac{3}{80} MH^2$$

$$I_G = \frac{3}{80} MH^2 + \frac{3}{10} MR^2$$