



TEORÍA DE CAMPOS Y OPERADORES DIFERENCIALES

Física Aplicada a la Ingeniería

ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIEROS AGRÓNOMOS

Dpto. Física y Mecánica de la Ingeniería Agroforestal

Prof. María Victoria Carbonell

Las imágenes de la presentación han sido obtenidas del libro:

Physics for Scientists and Engineers

Paul A. Tipler • Gene Mosca

Copyright © 2004 by W. H. Freeman & Company

Campo escalar

Supongamos una función $f = f(x, y, z)$

Con las siguientes condiciones:

- ✓ uniforme
- ✓ continua
- ✓ finita
- ✓ admite derivadas parciales

Esta función es unívoca, asocia a cada punto del espacio un valor único y real  CAMPO ESCALAR.

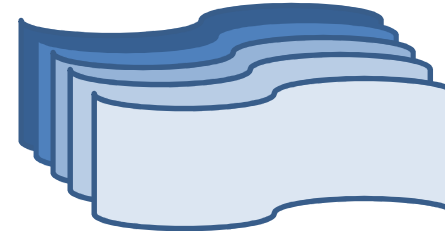
Está definido en una determinada región del espacio

Ejemplos: densidad, presión

Superficies equiescalares o superficies de nivel

Lugar geométrico de los puntos del espacio en los que el campo escalar toma un valor constante.

$$f(x, y, z) = C$$



Para cada valor de la constante obtenemos una superficie de la familia.

$$\left. \begin{array}{l} f(x, y, z) = C_1 \\ f(x, y, z) = C_2 \\ f(x, y, z) = C_n \end{array} \right\} f(x, y, z) = C$$

Propiedad:

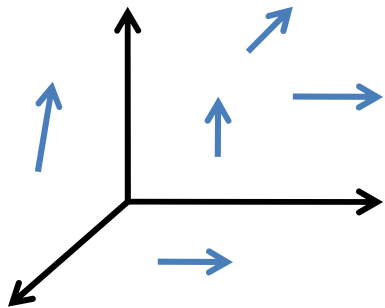
Las superficies de nivel no se cortan aunque pueden estar tan próximas como queramos, es decir, no tienen puntos en común.

Campo vectorial

Consideramos tres funciones escalares y formamos un vector:

$$\vec{v} = v_x(x, y, z)\vec{i} + v_y(x, y, z)\vec{j} + v_z(x, y, z)\vec{k}$$

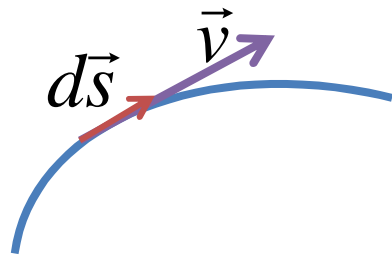
Este campo vectorial es una función unívoca, asocia a cada punto del espacio un único vector.



Ejemplos: velocidad, aceleración, fuerza....

Líneas de Campo

Curvas tales en cada punto del espacio son tangentes al vector asociado a dicho punto. Se cumple:



$$d\vec{s} \wedge \vec{v} = \vec{0}$$

Sistema de ecuaciones diferenciales

$$\frac{dx}{v_x} = \frac{dy}{v_y} = \frac{dz}{v_z}$$

Su integración proporciona dos superficies cuya intersección nos da las líneas de campo.

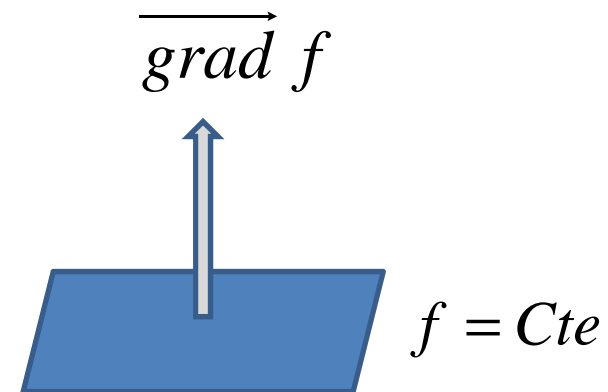
Propiedad: por un punto del espacio pasa una sola línea de campo.

Gradiente de un campo escalar $f = f(x, y, z)$

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k}$$

Líneas de Gradiente

$$\frac{dx}{\frac{\partial f}{\partial x}} = \frac{dy}{\frac{\partial f}{\partial y}} = \frac{dz}{\frac{\partial f}{\partial z}}$$



El gradiente es perpendicular a la superficie de nivel. Las líneas de gradiente son tangentes al vector gradiente. En consecuencia, las líneas de gradiente son perpendiculares a la superficie de nivel en el punto considerado

Propiedades del Gradiente

$$\overrightarrow{\text{grad}}(f_1 + f_2) = \overrightarrow{\text{grad}} f_1 + \overrightarrow{\text{grad}} f_2$$

$$\overrightarrow{\text{grad}}(f_1 \cdot f_2) = f_2 \overrightarrow{\text{grad}} f_1 + f_1 \overrightarrow{\text{grad}} f_2$$

$$\overrightarrow{\text{grad}}\left(\frac{f_1}{f_2}\right) = \frac{1}{f_2^2} (f_2 \overrightarrow{\text{grad}} f_1 - f_1 \overrightarrow{\text{grad}} f_2)$$

$$\overrightarrow{\text{grad}}\left(\frac{1}{f}\right) = -\frac{1}{f^2} \overrightarrow{\text{grad}} f$$

Divergencia de un campo vectorial

$$\vec{v} = v_x(x, y, z)\vec{i} + v_y(x, y, z)\vec{j} + v_z(x, y, z)\vec{k}$$

$$\operatorname{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z} = \vec{\nabla} \cdot \vec{v}$$

Si $\operatorname{div} \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} : \text{solenoidal o adivergente}$

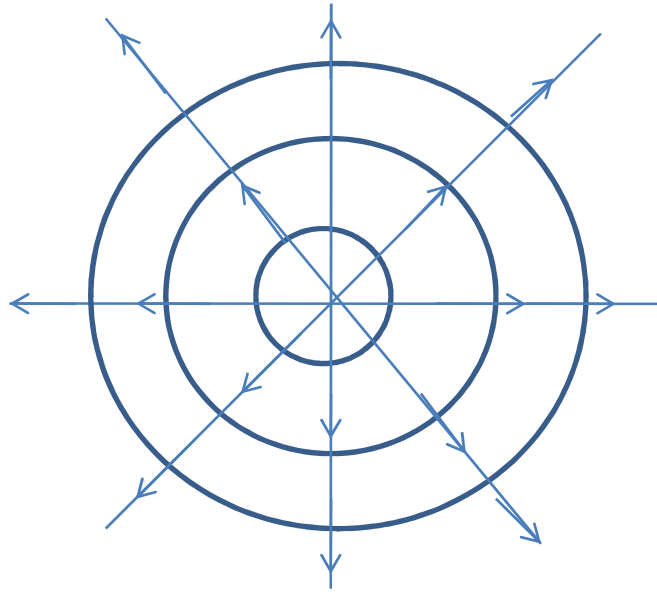
Si la divergencia de \vec{v} en un punto del espacio es:

$\operatorname{div} \vec{v} > 0$ Punto SURGENTE

$\operatorname{div} \vec{v} < 0$ Punto SUMENTE

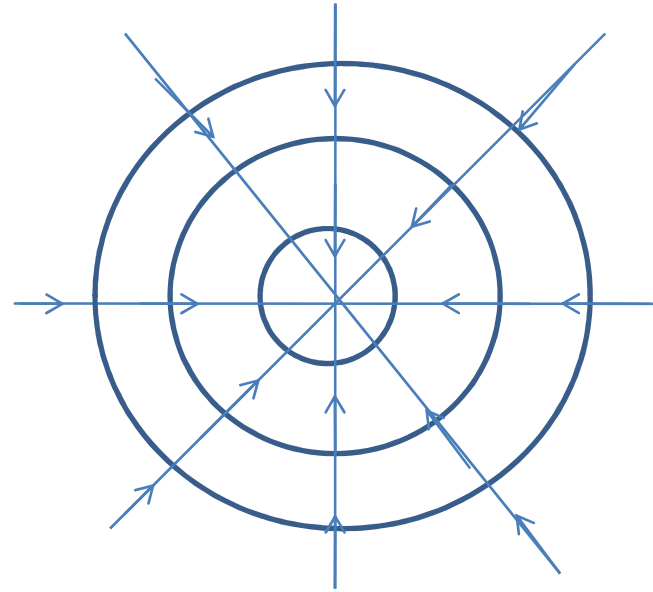
$\operatorname{div} \vec{v} = 0$ Punto de flujo estacionario o conservativo

Divergencia de un punto del espacio



$$\operatorname{div} \vec{v} > 0$$

Flujo positivo o
saliente



$$\operatorname{div} \vec{v} < 0$$

Flujo negativo o
entrante

Divergencia de un campo vectorial \vec{v} por un campo escalar ρ

$$\text{div}(\rho \cdot \vec{v}) = \rho \text{div} \vec{v} + \vec{v} \overrightarrow{\text{grad}} \rho$$

$$\vec{\nabla}(\rho \cdot \vec{v}) = \rho \vec{\nabla} \vec{v} + \vec{v} \vec{\nabla} \rho$$

Siendo:

ρ : campo de densidades

\vec{v} : campo de velocidades

NOTA: Esta expresión aparece en la ecuación de continuidad (Mecánica de fluidos)

Caso particular: Divergencia de un campo de gradientes

$$\operatorname{div}(\operatorname{grad} f) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = \operatorname{lap} f$$

Laplaciano de un campo escalar

$$\text{Si : } \operatorname{lap} f = 0; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = 0$$

El campo escalar f es una función armónica ya que cumple la ecuación de Laplace

Operador nabra de Hamilton

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}$$

Si se aplica el operador nabra a un campo escalar se obtiene su **gradiente**

$$\vec{\nabla} \cdot f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k}$$

Si se aplica el operador nabra a un campo vectorial se obtiene su **divergencia**

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$$

Operador Laplaciano

$$\Delta = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

✓ Si se aplica el operador laplaciano a un campo escalar se obtiene:

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \quad \text{ESCALAR}$$

$$\text{Si } \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = 0;$$

✓ Si se aplica el operador laplaciano a un campo vectorial se obtiene:

$$\Delta \vec{v} = \Delta v_x \vec{i} + \Delta v_y \vec{j} + \Delta v_z \vec{k} \quad \text{VECTOR}$$

Laplaciano de un campo escalar

$$\Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2}$$

Si el laplaciano de un campo escalar es nulo:

$$\text{Si } \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = 0;$$

El campo escalar f es **armónico**, ya que cumple la ecuación de Laplace

Laplaciano de un campo vectorial

$$\overrightarrow{\text{lap}} \vec{v} = \frac{\partial^2 \vec{v}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \vec{v}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \vec{v}}{\partial z^2} = \Delta \vec{v}$$

$$\Delta \vec{v} = \Delta v_x \vec{i} + \Delta v_y \vec{j} + \Delta v_z \vec{k}$$

Si $\left[\begin{array}{l} \Delta v_x = 0 \\ \Delta v_y = 0 \\ \Delta v_z = 0 \end{array} \right]$ v_x, v_y, v_z Son funciones armónicas

Rotacional de un campo vectorial

$$\overrightarrow{rot} \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ v_x & v_y & v_z \end{vmatrix} = \vec{\nabla} \wedge \vec{v}$$

$$\overrightarrow{rot} \vec{v} = \left(\frac{\partial v_z}{\partial y} - \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial v_x}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) \vec{k}$$

Propiedades del rotacional

1. El rotacional de un campo de gradientes es cero

$$\overrightarrow{rot}(\overrightarrow{grad} f) = \vec{\nabla} \wedge \vec{\nabla} f = \vec{0}$$

Los campos de gradientes son irrotacionales

$$\text{Si } \overrightarrow{rot} \vec{v} = 0 \Rightarrow \vec{v} = \overrightarrow{grad} f$$

2. La divergencia del rotacional de un campo vectorial es cero

$$div(\overrightarrow{rot} \vec{v}) = 0$$

Los campos rotacionales son solenoidales

Propiedad del doble rotacional

$$\overrightarrow{rot}(\overrightarrow{rot} \vec{v}) = \overrightarrow{grad}(\operatorname{div} \vec{v}) - \operatorname{lap} \vec{v}$$

$$\vec{\nabla} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{v}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v}) - \Delta \vec{v}$$

Casos particulares:

1. Si el campo es solenoidal $\vec{\nabla} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{v}) = -\Delta \vec{v}$

2. Si el campo es armónico $\vec{\nabla} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{v}) = \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{v})$

3. Si el campo es solenoidal y armónico

$$\vec{\nabla} \wedge (\vec{\nabla} \wedge \vec{v}) = 0$$

Resumen de operadores diferenciales

	$g\vec{r}\vec{a}d$	div	$r\vec{o}t$
$g\vec{r}\vec{a}d$	————	$g\vec{r}\vec{a}d (div)$	————
div	$div (g\vec{r}\vec{a}d) = lap$	————	$div (g\vec{r}\vec{a}d) = 0$
$r\vec{o}t$	$r\vec{o}t (g\vec{r}\vec{a}d) = 0$	————	$r\vec{o}t (r\vec{o}t)$

Derivada direccional de un campo escalar según una dirección

Dado un campo escalar $f = f(x, y, z)$

y una dirección dada por el vector $\vec{v} = v_x \vec{i} + v_y \vec{j} + v_z \vec{k}$

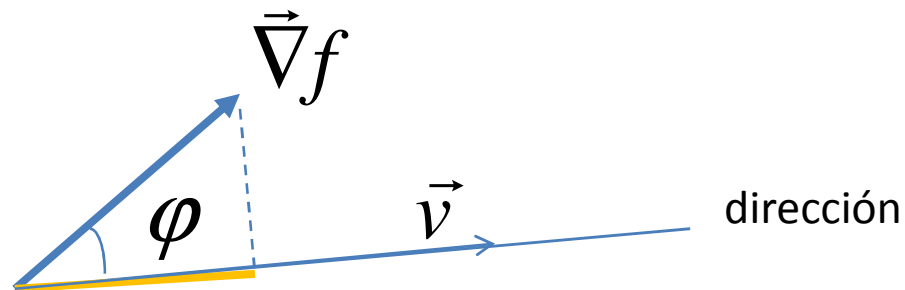
La derivada direccional de un campo escalar según una dirección se obtiene a partir de la expresión:

$$\frac{\partial f}{\partial v} = \frac{\vec{\nabla} f \cdot \vec{v}}{|\vec{v}|} = \frac{\frac{\partial f}{\partial x} v_x + \frac{\partial f}{\partial y} v_y + \frac{\partial f}{\partial z} v_z}{\sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}} \quad \text{ESCALAR}$$

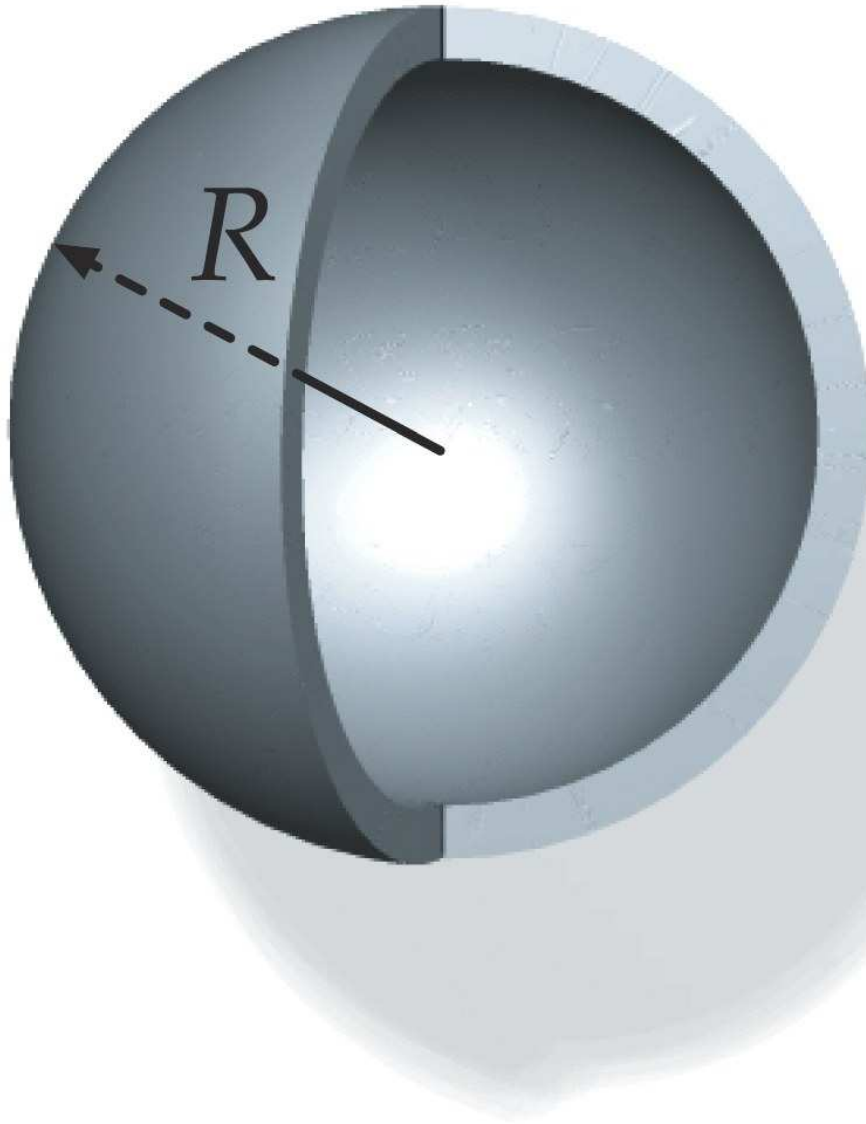
Derivada direccional de un campo escalar según una dirección

La derivada direccional de un campo escalar según una dirección es la **proyección** del gradiente sobre dicha dirección. Es una magnitud escalar que se obtiene multiplicando el vector gradiente por un vector unitario en la dirección dada.

$$\frac{\partial f}{\partial v} = \vec{\nabla} f \cdot \vec{u}_v = |\vec{\nabla} f| \cdot \cos \varphi$$



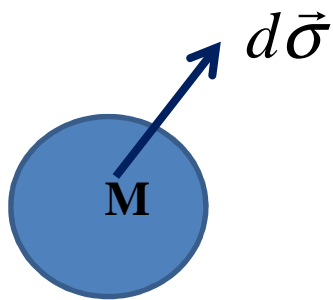
Definiciones intrínsecas



Se considera un punto M rodeado de un volumen infinitesimal delimitado por una superficie cerrada. La superficie se representa por vector, de módulo la propia superficie, sentido positivo hacia el exterior y dirección perpendicular a la superficie en el punto considerado.

La figura representa una superficie esférica.

Definiciones intrínsecas



M: punto del espacio

v: volumen infinitesimal (delimitado por σ)

$d\sigma$: superficie infinitesimal cerrada

$d\vec{\sigma}$: vector superficie

$$\overrightarrow{grad} f = \lim_{v \rightarrow 0} \frac{1}{v} \iint f \cdot d\vec{\sigma}$$

$$div \vec{v} = \lim_{v \rightarrow 0} \frac{1}{v} \iint \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

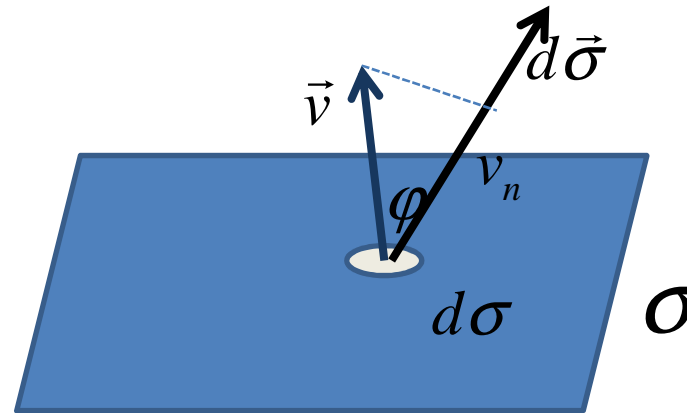
$$\overrightarrow{rot} \vec{v} = - \lim_{v \rightarrow 0} \frac{1}{v} \iint \vec{v} \wedge d\vec{\sigma}$$

Flujo de un vector a través de una superficie

$$d\Phi = v_n d\sigma; \quad \text{Flujo elemental}$$

$$v_n = v \cdot \cos \varphi; \quad v_n d\sigma = v \cdot \cos \varphi d\sigma = \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

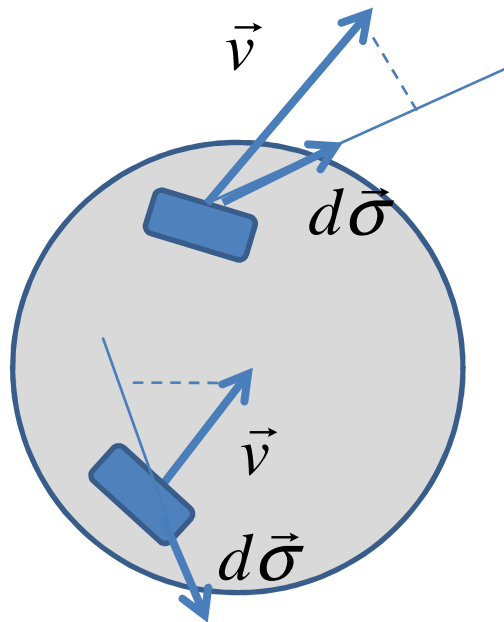
$$\Phi = \iint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$



Para obtener el flujo de un campo vectorial a través de una superficie (σ), tomamos una superficie infinitesimal ($d\sigma$) y el vector que la representa, proyectamos el campo vectorial sobre esa dirección (v_n) se obtiene el flujo elemental y por integración el flujo total.

Caso particular:

Flujo de un vector a través de una superficie cerrada



Flujo saliente (+)

$$\Phi_{neto} = \oiint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

$$\Phi_{neto} = \Phi_{saliente} - \Phi_{entrante}$$

Flujo entrante (-)

Casos:

$$\Phi_{sale} > \Phi_{entra} \rightarrow \Phi > 0$$

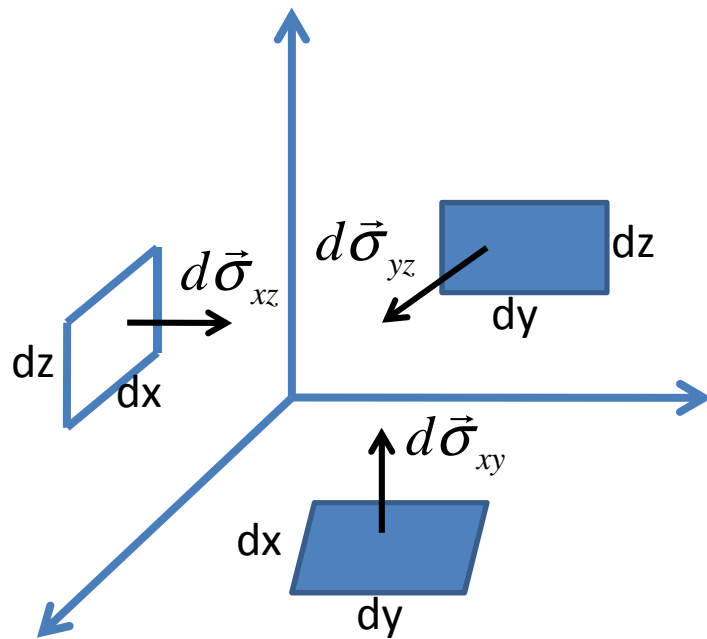
$$\Phi_{sale} = \Phi_{entra} \rightarrow \Phi = 0$$

$$\Phi_{sale} < \Phi_{entra} \rightarrow \Phi < 0$$

Flujo de un vector a través de una superficie

$$\Phi = \iint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

$$\Phi = \iint_{\sigma} v_x \cdot dydz + v_y \cdot dxdz + v_z \cdot dxdy$$



$$d\vec{\sigma} = d\sigma_{yz} \vec{i} + d\sigma_{xz} \vec{j} + d\sigma_{xy} \vec{k}$$

$$d\vec{\sigma} = dydz \vec{i} + dxdz \vec{j} + dxdy \vec{k}$$

Teorema del gradiente

$$\iint_{\sigma} f \cdot d\vec{\sigma} = \iiint_v \overrightarrow{\text{grad}} f \cdot dv$$

Teorema de la divergencia (Gauss-Ostrogadsky)

$$\iint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma} = \iiint_v \text{div } \vec{v} \cdot dv$$

Condición:
Superficie cerrada

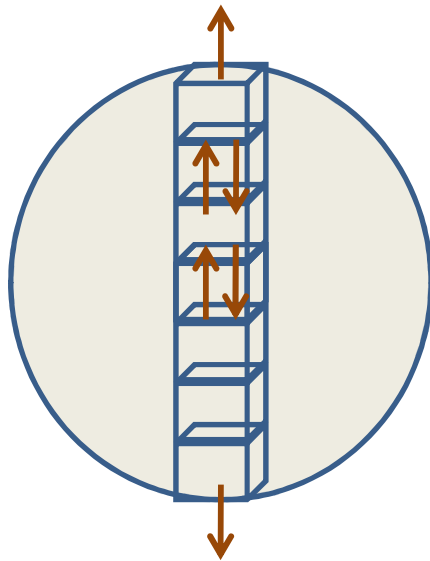
Teorema del rotacional

$$-\iint_{\sigma} \vec{v} \wedge d\vec{\sigma} = \iiint_v \overrightarrow{\text{rot}} \vec{v} \cdot dv$$

Flujo de un vector a través de una superficie.

Teorema de Gauss-Ostrogadsky, Fórmula de Green

La figura representa un volumen limitado por superficie cerrada, cuyo interior se ha dividido en paralelepípedos infinitesimales contiguos.



Definición de divergencia:

$$\operatorname{div} \vec{v} = \lim_{v \rightarrow 0} \frac{1}{v} \iint \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

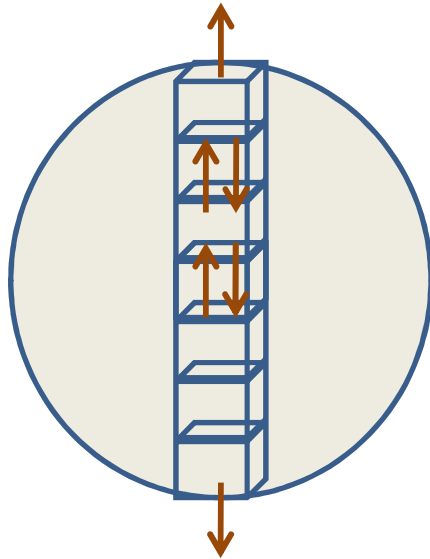
$$(\operatorname{div} \vec{v}) dv = \iint \vec{v} \cdot d\vec{\sigma}$$

$$\sum (\operatorname{div} \vec{v}) dv = \vec{v}_1 d\vec{\sigma}_1 + \vec{v}_2 d\vec{\sigma}_2$$

$$\Phi = \iint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma} = \iiint_v \operatorname{div} \vec{v} \cdot dv$$

Flujo de un vector a través de una superficie. Teorema de Gauss-Ostrogadsky, Fórmula de Green

El flujo saliente del inferior es el flujo entrante del superior. Los flujos interiores se compensan y se anulan, solo queda el flujo a través de la superficie que limita el volumen.



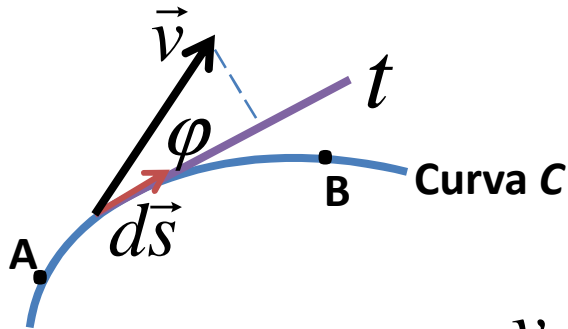
$$\Phi = \iint_{\sigma} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma} = \iiint_{\nu} \operatorname{div} \vec{v} \cdot dv$$

El flujo de \vec{v} a través de la superficie cerrada es equivalente a la integral triple de la divergencia de \vec{v} extendida al volumen limitado por la superficie cerrada.

Circulación de un vector a lo largo de una curva

$$\vec{v} = v_x(x, y, z)\vec{i} + v_y(x, y, z)\vec{j} + v_z(x, y, z)\vec{k}$$

$$d\vec{s} = dx\vec{i} + dy\vec{j} + dz\vec{k}$$



Circulación elemental

$$dL = v_t \cdot ds$$

$$v_t = v \cos \varphi; \quad dL = v \cos \varphi ds = \vec{v} \cdot d\vec{s}$$

La suma de todas las circulaciones elementales es:

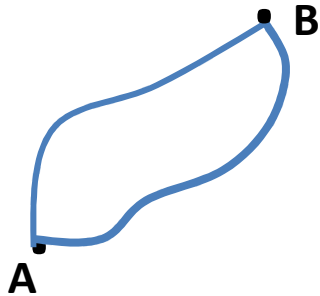
$$L = \int_C \vec{v} \cdot d\vec{s}$$

$$L_{AB} = \int_A^B \vec{v} \cdot d\vec{s} = \int_A^B v_x dx + v_y dy + v_z dz$$

Circulación de un vector a lo largo de una curva = Trabajo

$$dL = \vec{v} \cdot d\vec{s} \quad \text{circulación elemental}$$

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{trabajo elemental}$$



En general:

La circulación (trabajo) entre dos puntos A y B depende del camino seguido.

$$L_{AB}(\text{curva1}) \neq L_{AB}(\text{curva2})$$

Circulación de un vector a lo largo de una curva = Trabajo

Caso particular: El campo vectorial es un campo de gradientes
(conservativo o irrotacional)

$$\vec{v} = \vec{\nabla}f = \frac{\partial f}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \vec{k}$$

$$dL = \vec{\nabla}f \cdot d\vec{s} = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz = df$$

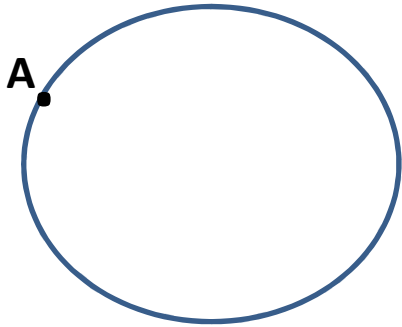
La circulación elemental coincide con la diferencial de f

$$L_{AB} = \int_A^B df = f(B) - f(A)$$

La circulación es independiente del camino seguido; solo depende del valor del campo escalar f en los puntos A y B.

Circulación de un vector a lo largo de una curva = Trabajo

Caso particular: El campo vectorial es un campo de gradientes
y la curva es cerrada



$$\oint \vec{\nabla} f \cdot d\vec{s} = 0$$

$$\int_A^A df = f(A) - f(A) = 0$$

Cuando la curva es cerrada, la circulación
de un campo de gradientes es cero.

Circulación de $\mathbf{v} = \text{grad } f$ a lo largo de una curva cerrada

Conclusiones:

1. Si un campo vectorial es irrotacional es condición necesaria y suficiente para que la circulación a lo largo de una curva cerrada sea cero.

$$\vec{\nabla} \wedge \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = \vec{\nabla} f; \quad L = \oint \vec{\nabla} f \cdot d\vec{s} = 0$$

2. Si la circulación a lo largo de una curva cerrada sea cero es condición necesaria pero no suficiente para que el campo vectorial sea irrotacional.

$$L = \oint \vec{\nabla} f \cdot d\vec{s} = 0 \not\rightarrow \vec{\nabla} \wedge \vec{v} = 0$$

La circulación puede ser cero y el rotacional distinto de cero.

Circulación de un vector a lo largo de una curva

Teorema de Stokes

$$L = \oint \vec{v} \cdot d\vec{s} = \iint_{\sigma} (\overrightarrow{rot} \vec{v}) \cdot d\vec{\sigma}$$

La circulación de v a lo largo de una curva cerrada es equivalente al flujo del rotacional a través de la superficie limitada por dicha curva cerrada.

Caso particular: campo irrotacional

$$\text{Si } \overrightarrow{rot} \vec{v} = \vec{0} \quad \Rightarrow \quad L = \oint \vec{v} \cdot d\vec{s} = \iint_{\sigma} \overrightarrow{rot} \vec{v} \cdot d\vec{\sigma} = 0$$

La circulación de un campo irrotacional (campo de gradientes) a lo largo de una curva cerrada es cero.

Potencial Escalar

Dado un campo vectorial irrotacional

$$\vec{v} = v_x(x, y, z)\vec{i} + v_y(x, y, z)\vec{j} + v_z(x, y, z)\vec{k} \quad \vec{\nabla} \wedge \vec{v} = \vec{0}$$


Es condición necesaria y suficiente para que exista una función escalar $f=f(x,y,z)$ tal que el campo vectorial se exprese como el gradiente de la función escalar

$$\vec{\nabla} \wedge \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = \vec{\nabla} f$$

$$f = f(x, y, z)$$

Potencial escalar matemático

Si el campo vectorial es una magnitud física (velocidad, fuerza...),

$$\vec{\nabla} \wedge \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = -\vec{\nabla} f$$


$$f = f(x, y, z)$$

Potencial escalar físico

Cálculo del Potencial Escalar

Dado un campo vectorial irrotacional $\vec{\nabla} \wedge \vec{v} = \vec{0}$

$$\exists f = f(x, y, z) / \vec{v} = \vec{\nabla} f$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{\partial f}{\partial x} = v_x \\ \frac{\partial f}{\partial y} = v_y \\ \frac{\partial f}{\partial z} = v_z \end{array} \right\} \rightarrow \begin{array}{l} df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz \\ \text{integrando } f=f(x,y,z) \\ f = \int \frac{\partial f}{\partial x} dx + \int \frac{\partial f}{\partial y} dy + \int \frac{\partial f}{\partial z} dz + \text{Cte} \end{array}$$

Potencial Vector

Dado un campo vectorial solenoidal (adivergente)

$$\vec{v} = v_x(x, y, z)\vec{i} + v_y(x, y, z)\vec{j} + v_z(x, y, z)\vec{k} \quad \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$$

Es condición necesaria y suficiente para que exista un campo vectorial \vec{A} tal que se exprese como:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A}$$

$$\vec{A} = A_x\vec{i} + A_y\vec{j} + A_z\vec{k}$$

Potencial vector

Su divergencia es nula,
ya que los campos
rotacionales son
solenoidales

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \wedge \vec{A}) = 0$$

Cálculo del Potencial Vector

1. Calculamos una **solución particular** imponiendo tres condiciones

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A}$$

2. Calculamos una **solución general** añadiendo un campo arbitrario de gradientes

$$\vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \Phi$$

Se cumple que:

$$\vec{v} = \vec{\nabla} \wedge (\vec{A} + \vec{\nabla} \Phi) = \vec{\nabla} \wedge \vec{A} + \underbrace{\vec{\nabla} \wedge \vec{\nabla} \Phi}_{\text{cero}} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A}$$

Cálculo de la Solución Particular del Potencial Vector

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \rightarrow \vec{v} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A} \quad \vec{v} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} = v_x \\ \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} = v_y \\ \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} = v_z \end{array} \right\} \rightarrow \text{integrando} \begin{cases} A_x \\ A_y \\ A_z \end{cases}$$