

ESCUELA UNIVERSITARIA DE INGENIERÍA TÉCNICA AERONÁUTICA

PRACTICA Nº T05 Semana 6

INGENIERÍA GRÁFICA

TEMA: 4.1.6 (Utilización de los sistemas de tolerancias)

OBJETIVO DE LA PRÁCTICA:

Comprender la necesidad de la acotación funcional con vistas a la fabricación y asegurar el perfecto funcionamiento del conjunto.

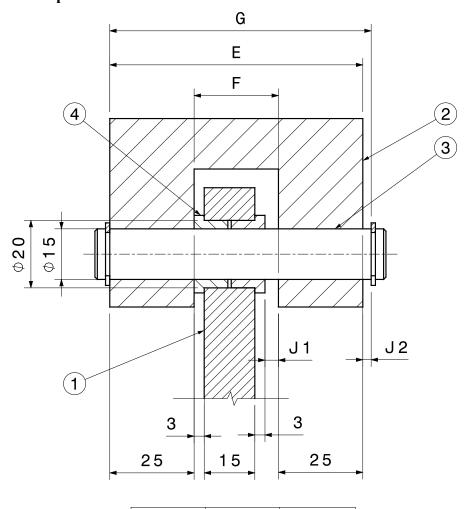
TAREAS A REALIZAR:

Práctica Acotación Funcional:

La figura corresponde a la bisagra de articulación. La parte superior 2 es la fija a la estructura y la inferior 1 es la móvil. El eje 3 no debe girar. Teniendo en cuenta los juegos indicados calcular las tolerancias de las cotas A, B, C, D, E, F y G.

MATERIAL SUMINISTRADO:

Vista isométrica de la pieza



	Max	Min
J1	0.2	0.034
J2	0.248	0.1

Bibliografía:

UNE 1-120 Dibujos técnicos. Tolerancias de cotas lineales y angulares.

UNE 1-149-90 Dibujos técnicos. Principio de tolerancias fundamentales.

UNE-EN-22768-1,2 Tolerancias generales.



Escuela Universitaria de Ingeniería Técnica Aeronáutica

Expresión Gráfica en la Ingeniería

INGENIERÍA GRÁFICA

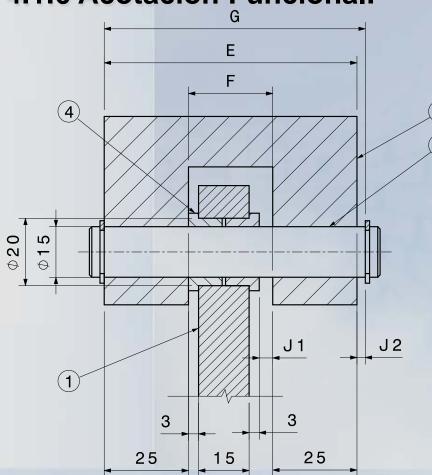
- 4. INFORMACIÓN TÉCNICA.
- 4.1 Utilización de los Sistemas de Tolerancias. PRACTICAS
 - 4.1.1 Conceptos Generales de Tolerancias.
 - 4.1.2 Sistema de Tolerancia ISO.
 - 4.1.3 Tolerancias Geométricas.
 - 4.1.4 Operaciones con Cotas.
 - 4.1.5 Principio de Máximo Material.
 - 4.1.6 Acotación Funcional.
 - 4.1.7 Tolerancias Generales.



Javier Pérez Álvarez José Luis Pérez Benedito Santiago Poveda Martínez



4.1.6 Acotación Funcional.



	Max	Min
J1	0.2	0.034
J2	0.248	0.1

Medidas nominales (mm):

$$A = 25$$

2

$$B = 15$$

$$C = 25$$

$$D = 3$$

$$F = 21$$

$$G = 71$$

$$E = 71$$

Tolerancia de juegos (mm):

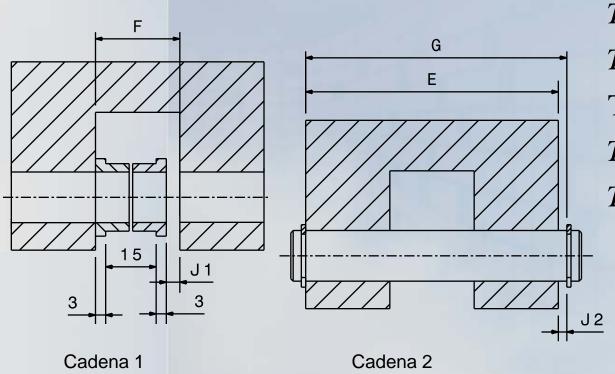
$$TJ_1 = J_{1\text{max}} - J_{1\text{min}} = 0.2 - 0.034 = 0.166 \text{ mm}$$

$$TJ_2 = J_{2\text{max}} - J_{2\text{min}} = 0.248 - 0.1 = 0.148 \text{ mm}$$



4.1.6 Acotación Funcional.

Definición de Cadenas de Tolerancias



$$TJ_1 = TF + 2TD + TB$$

$$TJ_2 = TG + TE$$

Teniendo en cuenta que:

$$TE = TA + TF + TC$$

$$TA = TC$$



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección del Índice de Tolerancia:

Val	ores	en	micras

	IT7	IT8	IT9	IT10	ITII
Hasta 3	10	14	25	40	60
> 3 a 6	12	18	30	48	75
>6a10	15	22	36	58	90
> 10 a 18	18	27	43	70	110
> 18 a 30	21	33	52	84	130
> 30 a 50	25	39	62	100	160
> 50 a 80	30	46	74	120	190

Para J1 TD (IT9) = 0.025 mm TB (IT8) = 0.027 mm
$$\rightarrow$$
 ΣTi = 161 μm TF (IT10) = 0.084 mm

Para J2
TE (IT9)=0.074 mm
TG (IT9)=0.074 mm
$$\rightarrow \Sigma Ti = 148 \mu m$$

Pero como:

TE=TA+TF+TC
$$\rightarrow$$
 TF < TE \rightarrow Para J1 TD (IT10) = 0.040 mm TB (IT8) = 0.027 mm \rightarrow Σ Ti = 159 μ m TF (IT9) = 0.052 mm

Como consecuencia TA = TC = 0.011 mm. Valor muy bajo

GIE: VGG OCW UPM



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección del Índice de Tolerancia:

Para J1

TD (IT10) = 0.040 mm TB (IT9) = 0.043 mm
$$\rightarrow \Sigma$$
Ti = 156 μ m $\rightarrow \Sigma$ Ti =

Para J2

TE (IT9)=0.074 mm
$$\rightarrow \Sigma Ti = 148 \mu m$$

Luego como:

TE=TA+TF+TC → TA = TC = 0.0205 mm. Valor de tolerancia NO ISO

A la vista de las tablas se puede poner TA=TC= 0.021 (IT7) valor de tolerancia ISO lo que implica que como TE=TA+TF+TC \rightarrow TE = 0.075 mm



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección del Índice de Tolerancia:

Pero teniendo en cuenta que:

$$TJ_2 = TG + TE \rightarrow 0.148 = 0.075 + TG \rightarrow TG = 0.073$$

Lo que implica que tanto TE como TG no serán tolerancias ISO, resultando:

Dimensión	IT	Tolerancia (mm)
А	7	0.021
В	9	0.043
С	7	0.021
D	10	0.040
E	No ISO	0.075
F	8	0.033
G	No ISO	0.073

GIE: VGG



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección de la Posición de Tolerancia:

Teniendo en cuenta que TE no es tolerancia ISO no será necesario una asignación de posición estándar para esta dimensión, lo que permite escribir:

$$F = 21H8 \begin{pmatrix} +0.033 \\ +0.0 \end{pmatrix}$$

$$A = 25h7 \begin{pmatrix} +0.0 \\ -0.021 \end{pmatrix}$$

$$C = 25h7 \begin{pmatrix} +0.0 \\ -0.021 \end{pmatrix}$$

$$Ex = Ax + Fx + Cx = 21.033 + 25.0 + 25.0 = 71.033$$

$$Em = Am + Fm + Cm = 21.0 + 24.979 + 24.979 = 70.958$$

$$E = 71 + 0.033 \\ -0.042$$



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección de la Posición de Tolerancia:

Teniendo en cuenta que:

$$J_2 x = Gx - Em \rightarrow Gx = 0.248 + 70.958 = 71.206$$

$$J_2 m = \text{Gm} - \text{Ex} \rightarrow \text{Gm} = 0.1 + 71.033 = 71.133$$

$$G = 71 \begin{pmatrix} +0.206 \\ +0.133 \end{pmatrix}$$



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección de la Posición de Tolerancia:

Para el resto de las dimensiones:

$$B = 15h9 \begin{pmatrix} +0.0 \\ -0.043 \end{pmatrix}$$

$$J_1 x = Fx - Bm - 2Dm \rightarrow Dm = \frac{21.033 - 14.957 - 0.195}{2} = 2.9405$$

$$J_1 m = \text{Fm} - \text{Bx} - 2\text{Dx} \rightarrow \text{Dx} = \frac{21.0 - 15.0 - 0.039}{2} = 2.9805$$

$$D = 3 - 0.0195 - 0.0595$$



4.1.6 Acotación Funcional.

Elección de la Posición de Tolerancia:

Dimensión	Pos ISO
Α	h7
В	h9
С	h7
D	No ISO
E	No ISO
F	H8
G	No ISO

GIE: VGG

OCW UPM